

# Il Problema dei Tagli Planari

---

**Poderico Luigi**

Versione 1.0  
27/12/95

## Introduzione

Uno dei particolari compiti delle industrie che lavorano la carta è l'intaglio di etichette. Queste vengono ritagliate da dei fogli di carta rettangolari mediante **tagli planari**.

Un foglio (di carta) è **tagliato** quando, mediante una qualunque tecnologia, esso viene diviso in due parti. Chiamiamo **traiettoria del taglio** il luogo dei punti dove incide il taglio. Quando la traiettoria di un taglio è un segmento parallelo ad uno dei lati del foglio, il taglio è detto **planare**.

Le etichette da produrre, approssimate sempre mediante dei rettangoli, vengono ricavate da  $k$  fogli sovrapposti, mediante una successione di tagli planari. Il procedimento può essere formalizzato nel seguente modo:

```
procedure Intaglio;  
  
begin  
  Q:={RIniziale};  
  Sol:=AlberoDiRadice(RIniziale);  
  while Q≠∅ do  
    begin  
      select R∈Q;  
      (R1, R2) = TaglioPlanare(R);  
      Q:=Q\{R};  
      if R2≠NULL  
        then  
          begin  
            Q:=Q∪{R1, R2};  
            Sol.AggiungiFiglio(R, R1);  
            Sol.AggiungiFiglio(R, R2)  
          end  
        end  
    end  
  
end.
```

dove:

- Q è un insieme di rettangoli;
- Sol è un albero binario che rappresenta la successione di tagli planari;
- R<sub>Iniziale</sub> è il rettangolo dal quale devono essere ritagliate le etichette;
- la funzione TaglioPlanare prende in input un rettangolo R e restituisce:
  - ⇒ una coppia di rettangoli (R<sub>1</sub>, R<sub>2</sub>) se R deve essere tagliato;
  - ⇒ una coppia del tipo (R, NULL) se R non deve essere tagliato.

Nel seguito indicheremo con:

- $n$  il numero di tipologie di etichette da intagliare;
- $R_1, \dots, R_n$  i rettangoli (etichette) da intagliare;
- $m_1, \dots, m_n$  il numero di rettangoli, rispettivamente relativi ai  $R_1, \dots, R_n$ , da intagliare;
- $R$  il rettangolo che descrive il foglio dal quale intagliare le etichette;
- $k^*$  il numero di fogli  $R$  necessari per intagliare  $m_1$  etichette di tipo  $R_1$ ,  $m_2$  etichette di tipo  $R_2, \dots$ ,  $m_n$  etichette di tipo  $R_n$ .

Il procedimento descritto ammette varie implementazioni; scopo del presente lavoro è quello di proporre una che:

- determini una successione di tagli planari che minimizzi lo spreco di carta (definito come la quantità di carta inutilizzata) e permetta di tagliare le etichette richieste;
- disponga fisicamente vicino le etichette uguali all'interno di  $R$ ;
- disponga alcune tipologie di etichette ai bordi di  $R$ .

## Disposizioni

Una successione di tagli planari partiziona  $R$  in un insieme di rettangoli classificabili come:

- **necessari** alla produzione delle etichette;
- **sfrido** cioè non necessari alla produzione .

Se limitiamo l'attenzione ai soli rettangoli necessari, possiamo dire che una successione di tagli planari rappresenta un modo per **disporre** sopra  $R$  gli elementi di una lista  $D$ , contenete ogni  $R_1, \dots, R_n$  almeno una volta. Viceversa, non sempre una successione di tagli planari è generabile a partire da una disposizione di rettangoli. Definiamo **disposizioni ammissibili** tutte e solo le disposizioni generabili da una successione di tagli planari.

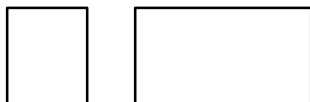
Associamo ad ogni disposizione  $D$  un *costo*  $c(D)$  pari alla differenza tra l'area di  $R$  e la somma delle aree dei rettangoli in  $D$ :

$$c(D) = R.area - \sum_{r \in D} r.area ;$$

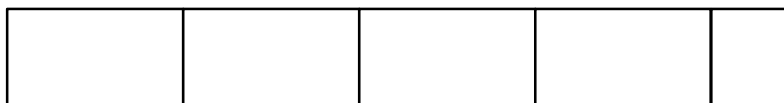
dove  $R.area$  indica l'area del rettangolo  $R$

E' facile verificare che le disposizioni a costo minimo sono, in generale, diverse da quelle di cardinalità massima.

Rettangoli da disporre



Disposizione a costo minimo



Disposizione a cardinalità massima



Studiamo ora che tipo di relazione intercorre tra una disposizione ammissibile e lo spreco che essa comporta. Indicando con  $\|D|R_i\|$  il numero di rettangoli del tipo  $R_i$  contenuti nella lista  $D$ , il numero di fogli necessari per intagliare le etichette richieste è:

$$k(D) = \max_{i=1, \dots, n} \left\lceil \frac{m_i}{\|D|R_i\|} \right\rceil .$$

Da ciò si ricava che lo **spreco** indotto da una disposizione ammissibile  $D$  è:

$$\begin{aligned}
& \underbrace{k(D) \cdot c(D)}_{\text{Sfrido}} + \underbrace{\sum_{i=1}^n (k(D) \cdot \|D|R_i\| - m_i) \cdot R_i \cdot \text{area}}_{\substack{\text{Etichette in} \\ \text{sovrapproduzione}}} = \\
& k(D) \cdot \left( R \cdot \text{area} - \sum_{i=1}^n \|D|R_i\| \cdot R_i \cdot \text{area} \right) + \sum_{i=1}^n (k(D) \cdot \|D|R_i\| - m_i) \cdot R_i \cdot \text{area} = \\
& k(D) \cdot R \cdot \text{area} - k(D) \sum_{i=1}^n \|D|R_i\| \cdot R_i \cdot \text{area} + \\
& k(D) \sum_{i=1}^n \|D|R_i\| \cdot R_i \cdot \text{area} - \sum_{i=1}^n m_i \cdot R_i \cdot \text{area} = \\
& k(D) \cdot R \cdot \text{area} - \sum_{i=1}^n m_i \cdot R_i \cdot \text{area}
\end{aligned}$$

I conti appena fatti ci permettono di fare le seguenti considerazioni:

- il vero obiettivo da perseguire nella determinazione di una successione di tagli planari è la minimizzazione del numero di fogli necessari:

$$k^* = \min_{D \in \mathcal{D}} k(D) = \min_{D \in \mathcal{D}} \max_{i=1, \dots, n} \left\lceil \frac{m_i}{\|D|R_i\|} \right\rceil$$

dove  $\mathcal{D}$  rappresenta l'insieme delle disposizioni ammissibili;

- una volta determinato  $k^*$ , possono essere calcolate diverse disposizioni tali da minimizzare lo sfrido aumentando il numero di etichette in sovrapproduzione.

## Un algoritmo di risoluzione

Per la determinazione di una disposizione ammissibile che minimizzi il numero di fogli necessari, proponiamo il seguente algoritmo:

```

procedure TagliPlanari;

for i:=1 to n do
    D[i]:=1;
h:=0;
while DisposizioneAmmissibile(D) do
    begin
        h:=argmax{m[i]/D[i] | i=1,...,n};
        D[h]:=D[h]+1
    end
if h≠0 then
    D[h]:=D[h]-1
else
    Error("Problema inammissibile");

```

dove la funzione DisposizioneAmmissibile(D) ritorna TRUE se e solo se D ammette una disposizione ammissibile su R.

L'algoritmo appena esposto è di tipo greedy; ad ogni iterazione cerca di aggiungere alla disposizione il rettangolo che fa diminuire il numero di fogli necessari. Nell'ipotesi in cui la funzione  $\text{DisposizioneAmmissibile}(D)$  risolve senza approssimazioni la ricerca di una disposizione ammissibile, la procedura  $\text{TagliPlanari}$  dovrebbe dare soluzioni di buona qualità.

Notiamo che l'ipotesi fatta sulla funzione  $\text{DisposizioneAmmissibile}(D)$  è molto forte, in quanto il problema della ricerca di una disposizione ammissibile è NP-Completo.

## Generazione di disposizioni ammissibili

Una disposizione può essere rappresentata come una lista  $D$  contenente i rettangoli da disporre e soddisfacente la proprietà:

$$R_i \in D \quad \forall i = 1, \dots, n$$

Ricordiamo che le disposizioni  $D$  che vogliamo generare devono soddisfare i seguenti **vincoli di ammissibilità**:

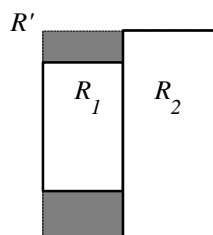
- $D$  deve essere ammissibile, cioè partendo dal rettangolo iniziale  $R$  e applicando una successione di tagli planari, vengono costruiti gli elementi della lista  $D$ ;
- disponga fisicamente vicino le etichette uguali all'interno di  $R$ ;
- disponga alcune tipologie di etichette ai bordi di  $R$ .

Il nostro intento è quello di fornire un modo algoritmico ed efficiente per enumerare gli elementi di  $\mathcal{D}$ , costruendo una particolare funzione intorno. Inoltre verranno definite particolari funzioni su  $\mathcal{D}$  a valori reali, che permetteranno di ricercare le disposizioni che soddisfano i vincoli di ammissibilità.

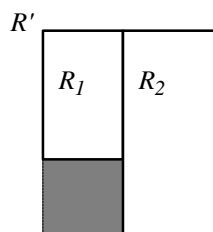
### Gli operatori di giustapposizione

Descriviamo di seguito tre operatori che risulteranno indispensabili per la definizione di un intorno su  $\mathcal{D}$ : giustapposizione orizzontale, giustapposizione verticale e ruotazione.

L'operatore di **giustapposizione orizzontale** (denotato anche con il simbolo  $+$ ), prende due rettangoli,  $R_1$  ed  $R_2$ , e restituisce il più piccolo rettangolo  $R'$  che contiene  $R_1$  ed  $R_2$  giustapposti orizzontalmente.

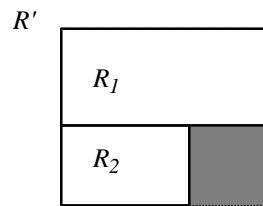


La disposizione verticale di  $R_1$  ed  $R_2$  per la costruzione di  $R_1+R_2$  non è influente al fine di minimizzare lo sfrido; mentre è influente per minimizzazione del numero di tagli necessari. Infatti, nell'esempio, i tagli necessari sono 3, mentre ne basterebbero 2.



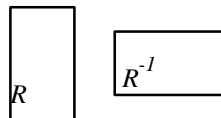
In base a questa considerazione, conveniamo che l'operatore di giustapposizione orizzontale allinea verso l'alto i suoi due operandi.

L'operatore di **giustapposizione verticale** (denotato anche con il simbolo  $*$ ), prende due rettangoli,  $R_1$  ed  $R_2$ , e restituisce il più piccolo rettangolo  $R'$  che contiene  $R_1$  ed  $R_2$  giustapposti verticalmente.



Per le stesse considerazioni fatte per l'operatore di giustapposizione verticale, assumiamo per convenzione che l'allineamento degli operandi avvenga verso sinistra.

L'ultimo operatore che presentiamo è quello di **rotazione** (indicato con il simbolo  $^{-1}$ ), che prende un rettangolo e lo ruota di  $90^\circ$ .



E' di facile verifica la seguente:

**Proposizione** Se  $R_1$  ed  $R_2$  sono due disposizioni ammissibili, allora:

- $R_1+R_2$  è ammissibile;
- $R_1*R_2$  è ammissibile;
- $R_1^{-1}$  è ammissibile.

■

## Descrizione di disposizioni ammissibili

Studiamo la seguente **grammatica di generazione**, che usa gli operatori di giustapposizione nella forma polacca inversa:

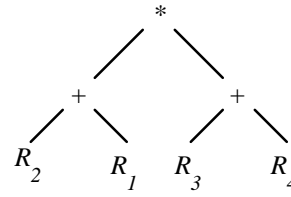
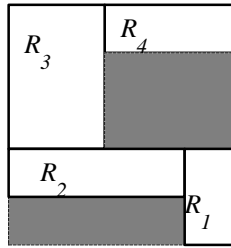
$$\begin{aligned} \text{disposizione} ::= & \text{disposizione disposizione} + \\ & | \text{disposizione disposizione} * \\ & | \text{rettangolo} \end{aligned}$$

$$\text{rettangolo} ::= \text{rett} | \text{rett}^{-1}$$

$$\text{rett} ::= R_1 | R_2 | \dots | R_n$$

E' facilmete provabile per induzione che la grammatica di generazione è *corretta*, cioè descrive delle disposizione ammissibili.

Cerchiamo di verificare se è anche *completa*, cioè se genera tutte le disposizioni ammissibili. Consideriamo la procedura **Intaglio** presentata nell'introduzione; questa, per ogni possibile successione di tagli planari, genera un albero Sol che la descrive. Visitando Sol in ordine posticipato, associando ai tagli orizzontali l'operatore  $*$  ed ai tagli verticali l'operatore  $+$ , descriviamo un espressione generabile dalla grammatica di generazione.



$$R_2 R_1 + R_3 R_4 + *$$

Nella verifica appena mostrata, è implicita l'esistenza di corrispondenza biunivoca tra le espressioni generabile mediante la grammatica di generazione e gli **alberi di generazione** definiti come alberi binari con:

- i nodi appartenenti all'insieme  $\{+, *\}$ ;
- le foglie appartenenti all'insieme  $\{R_1, R_2, \dots, R_n, R_1^{-1}, R_2^{-1}, \dots, R_n^{-1}\}$ .

### Una funzione intorno

Consideriamo le seguenti regole di trasformazione di alberi di generazione:

- 1) scambio di due sottoalberi;
- 2) un nodo  $+$  diventa nodo  $*$  e viceversa;
- 3) una foglia  $R_i$  diventa  $R_i^{-1}$  e viceversa.

E' abbastanza evidente come queste tre regole definiscono un intorno sull'insieme degli alberi di generazione. Infatti basta considerare il fatto che ogni albero di generazione ha lo stesso numero  $n$  di foglie.

Poiché esiste una corrispondenza biunivoca tra gli alberi di generazione e le espressioni generate dalla grammatica di generazione, l'intorno su gli alberi di generazione induce un intorno sulle espressioni della grammatica di generazione.

### Funzioni indice

Come abbiamo già detto, tra le disposizioni ammissibili  $\mathcal{D}$  dobbiamo cercare quelle che verificano determinati vincoli. Al fine di guidare la ricerca verso queste disposizioni, presentiamo due funzioni indice.

Le convenzioni che useremo sono:

- operatore di proiezione cartesiano:

$$(x_1, \dots, x_n) \downarrow i = x_i$$

- una funzione d'appoggio  $bh$ :

$$bh: \mathbf{R}^2 \rightarrow \mathbf{R}$$

$$bh(x, y) = x \cdot y$$

- metodi sui rettangoli:

$$R_i \cdot base = \text{valore della base di } R_i;$$

$$R_i \cdot altezza = \text{valore della base di } R_i;$$

$$R_i \cdot area = R_i \cdot base \cdot R_i \cdot altezza;$$

$R_i.baricentro.x =$  ascissa del baricentro di  $R_i$ ;

$R_i.baricentro.y =$  ordinata del baricentro di  $R_i$ .

- metodi sulle disposizioni - indicato con  $R'$  il più piccolo rettangolo che inscrive una disposizione  $D$ , abbiamo:

$$D.base = R'.base;$$

$$D.altezza = R'.altezza;$$

$$D.area = R'.area;$$

$$D.baricentro.x = R'.baricentro.x;$$

$$D.baricentro.y = R'.baricentro.y.$$

### Indicatore 1: le disposizioni generate sono contenute in $R$

L'indicatore che andiamo a descrivere è una funzione  $f_R$  che data una disposizione  $D$ , calcola il più piccolo rettangolo che la contiene. Per descrivere la  $f_R$  useremo una definizione ricorsiva guidata dalla sintassi:

$$f_R[D_1 D_2 +] = (f_R[D_1] \downarrow 1 + f_R[D_2] \downarrow 1, \max(f_R[D_1] \downarrow 2, f_R[D_2] \downarrow 2))$$

$$f_R[D_1 D_2 *] = (\max(f_R[D_1] \downarrow 1, f_R[D_2] \downarrow 1), f_R[D_1] \downarrow 2 + f_R[D_2] \downarrow 2)$$

$$f_R[R_i^{-1}] = (f_R[R_i] \downarrow 2, f_R[R_i] \downarrow 1)$$

$$f_R[R_i] = (R_i.base, R_i.altezza)$$

Quindi delle disposizioni  $D \in \mathcal{D}$ , scartiamo quelle tali che:

$$f_R[D] \downarrow 1 > R.base \vee f_R[D] \downarrow 2 > R.altezza$$

### Indicatore 2: le disposizioni generate hanno determinati rettangoli sui bordi

Sia  $m$ , con  $m \in [0, n]$ , l'ultimo indice dei rettangoli che vanno disposti più vicino possibile al bordo di  $R$ :

- $i \in [0, m] \Rightarrow R_i$  va disposto più vicino possibile al bordo di  $R$ ;
- $i \in [m+1, n] \Rightarrow R_i$  non ha vincoli di disposizione.

Il secondo indicatore è definito come:

$$f_b[D] = \sum_{\substack{R \in \mathcal{D} \\ R=R_i, i \in [0, m]}} \sqrt{(R.baricentro.x - D.baricentro.x)^2 + (R.baricentro.y - D.baricentro.y)^2}$$

Delle disposizioni  $D \in \mathcal{D}$  vanno considerate quelle che massimizzano la  $f_b[D]$ .

### Indicatore 3: le disposizioni generate hanno i rettangoli uguali vicini

Il terzo ed ultimo indicatore è definito come:



$$f_s[D] = \sum_{\substack{R, S \in D \\ R \neq S \\ R=R_i=S}} \sqrt{(R.\text{baricentro}.x - S.\text{baricentro}.x)^2 + (R.\text{baricentro}.y - S.\text{baricentro}.y)^2}$$

## Un modello per il problema dei tagli planari

Tutte le informazioni finora date possono essere condensate nel seguente modello matematico per il problema dei tagli planari:

$$\min \quad f_s[D] - f_v[D]$$

*t.c.*

$$f_R[D] \downarrow 1 \leq R.\text{base}$$

$$f_R[D] \downarrow 2 \leq R.\text{altezza}$$

$$D \in \mathcal{D}$$